

## DENSITÉ MARGINALE (C5)

(01 / 08 / 2020, © Monfort, Dicostat2005, 2005-2020)

Une **densité marginale**, ou **densité propre**, est la **densité de probabilité** de la **loi** d'une **variable aléatoire** donnée, indépendamment des valeurs prises par d'autres va dont elle peut dépendre (cf **indépendance**, **dépendance**). La notion suppose la donnée d'une **loi multivariée**, et en particulier d'une **loi multidimensionnelle**.

(i) Soit  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  un **espace probabilisé**,  $(\mathcal{X} \times \mathcal{Y}, \mathcal{B} \otimes \mathcal{C})$  un espace produit  $(\mathcal{X} \times \mathcal{Y}, \mathcal{B} \otimes \mathcal{C})$ , et  $\zeta = (\xi, \eta) : \Omega \mapsto \mathcal{X} \times \mathcal{Y}$  un **couple aléatoire**, dont les coordonnées ne sont pas nécessairement indépendantes entre elles, et dont la loi  $P^\zeta$  admet  $h$  pour densité pr à une **mesure positive**  $\varpi$  (définie sur  $\mathcal{B} \otimes \mathcal{C}$ ).

Si les opérations (intégration, etc) ont un sens, la **loi marginale**, ou **loi propre**,  $P^\xi$  de  $\xi$  admet alors pour **densité marginale**, ou **densité propre**, (pr à  $\mu$ ) :

$$(1) \quad x \mapsto f(x) = \int_{\mathcal{Y}} h(x, y) d\nu(y), \quad \mu\text{-p.p.},$$

où  $\nu$  désigne la **restriction** de  $\varpi$  à la **tribu**  $\mathcal{C}$  et  $\mu$  celle de  $\varpi$  à  $\mathcal{B}$ .

(ii) En particulier, si  $(\mathcal{X}, \mathcal{B}) = (\mathbf{R}^K, \mathcal{B}(\mathbf{R}^K))$  et  $(\mathcal{Y}, \mathcal{C}) = (\mathbf{R}^G, \mathcal{B}(\mathbf{R}^G))$  (avec les **tribus boréliennes** correspondantes), on note encore  $P^\zeta$  la loi de  $\zeta$  et  $h = dP^\zeta / d(\lambda_{K+G})$  sa **densité** pr à la **mesure de LEBESGUE**  $\lambda_{K+G}$ .

On appelle alors **densité marginale**, ou **densité propre**, du vecteur  $\xi$ , ou de sa loi  $P^\xi$ , la **densité de probabilité** définie par :

$$(2) \quad x \mapsto f(x) = \int_{\mathbf{R}^G} h(x, y) d\lambda_G(y), \quad \lambda_K\text{-p.p.},$$

où  $\mathbf{R}^G$  désigne  $\mathbf{R}^G$ .

Cette densité n'est autre que la densité de la lp  $P^\xi$  du vecteur aléatoire  $\xi$  (**mesure image** de  $P$  par  $\xi$ ), elle-même appelée **loi marginale**, ou **loi propre** de  $\xi$ , pr à  $d\lambda_K$  (ie  $f = dP^\xi / d\lambda_K$ ).

(iii) La notion s'étend au cas d'un sous-vecteur  $\text{pr}_{i(1)\dots i(L)} \xi = (\xi_{i(1)}, \dots, \xi_{i(L)}) = (v_1, \dots, v_L) = v$  de  $\xi$  (avec  $L \leq K$ ) ( $j(m)$  désigne par commodité l'indice  $j_m$ ). La **densité marginale**  $f_v$  de  $(\xi_{i(1)}, \dots, \xi_{i(L)})$  est alors calculée selon :

$$(3) \quad f_v = \int_{\mathbf{R}^{(K-L)}} f(x) \prod_{k \in J^*} dx_k, \quad \lambda_K\text{-p.p.},$$

où  $f$  est la densité de  $\xi$  pr à  $\lambda_K$ ,  $J^* = J^c$  (complémentaire de  $J = \{j_1, \dots, j_L\}$  dans  $N_K^*$ ) et  $\mathbf{R}^{(K-L)} = \mathbf{R}^{K-L}$ .

Autrement dit, on intègre la densité  $f$  de  $\xi$  par aux variables  $\xi_k$  autres que celles du  $L$ -uplet  $(\xi_{i(1)}, \dots, \xi_{i(L)})$ .

(iv) Lorsque les variables données sont indiscernables, la densité de la **loi conjointe** de certaines d'entre elles résulte d'une démarche identique à la précédente.

(v) Plus généralement, et sous certaines conditions, on peut définir les concepts de **loi marginale** et de **densité marginale** à partir d'une suite de  $v_a$  qui est « mixte », ie dont une sous-suite est constituée de **variables numériques** et l'autre sous-suite de **variables qualitatives** (cf **loi multivariée**).