

ESTIMATEUR DE RANG (F6, H)

(04 / 11 / 2020, © Monfort, Dicostat2005, 2005-2020)

Un **estimateur de rang** est un estimateur non paramétrique notamment utilisé pour estimer de façon robuste un **paramètre de position** (cf aussi **estimateur d'ordre**, **R-estimateur**).

(i) Soit (Ω, \mathcal{F}, P) un **espace probabilisé** et $\xi : \Omega \mapsto \mathbf{R}$ une **vars** qui génère un **échantillon iid** $X = (X_1, \dots, X_N)$. On suppose que la loi P^ξ de ξ admet un **paramètre de position** $\alpha \in \mathbf{R}$.

On appelle **estimateur de rang**, ou **estimateur de J.L. HODGES - E.L. LEHMANN**, ou encore **estimateur de type R**, ou **R-estimateur**, de α un estimateur $T_N = t_N(X)$ solution de l'équation en α (cf **équation estimante**) :

$$(1) \quad \sum_{n=1}^N \operatorname{sgn}(X_n - \alpha) \cdot J^\sim \{r(|X_n - \alpha|) / (N + 1)\} = 0,$$

dans laquelle :

(a) sgn est la **fonction signe**, ie :

$$\operatorname{sgn}(x) = \begin{array}{ll} -1 & \text{si } x < 0, \\ 0 & \text{si } x = 0, \\ +1 & \text{si } x > 0; \end{array}$$

(b) J^\sim est une fonction définie par :

$$(2) \quad J^\sim(t) = J\{(t+1)/2\}, \quad \forall t \in \mathbf{R},$$

où J est une **fonction score** ;

(c) $r(\cdot)$ est le **rang** de (\cdot) (eg dans l'ordre croissant).

(ii) On montre que la fonction J qui définit l'estimateur le plus efficace (cf **estimateur efficace**) est de la forme :

$$(3) \quad J = -(f' / f) \circ F^{-1},$$

où F est la **fr** associée à P^ξ .

(iii) On associe souvent à T_N un **test non paramétrique (test de rang)** portant sur α . Ainsi :

(a) si P^ξ est la **loi de LAPLACE**, dont la **densité** pr à la **mesure de LEBESGUE** λ est $dP^\xi / d\lambda = (1/2) e^{-|x - \alpha|}$, on définit le **test des signes**, basé sur la **statistique de test** $T_N = q_{1/2} X$ (**médiane** empirique) ;

(b) si P^ξ est la **loi logistique**, on définit le **test de WILCOXON**, basé sur la statistique de test suivante, aussi appelée **estimateur de J.L.HODGES - E.L. LEHMANN** (cf **estimateur de HODGES-LEHMANN**) :

$$(4) \quad T_N = q_{1/2} M,$$

médiane empirique de la suite $M = (M_{\alpha\beta})_{1 \leq \alpha \leq \beta \leq N}$ dans laquelle $M_{\alpha\beta} = (X_\alpha + X_\beta) / 2$.