

## MATRICE (A3)

(19 / 12 / 2019, © Monfort, Dicostat2005, 2005-2019)

Une **matrice** est un objet mathématique (algèbre linéaire) d'usage courant en **Statistique** (cf **tableau statistique**, **tableau de contingence**), notamment en raison des propriétés linéaires ou bilinéaires qui lui sont associées.

(i) Soit  $E$  (resp  $F$ ) un **espace vectoriel** de dimension finie  $m$  (resp  $n$ ) défini sur un corps  $\mathbf{K}$  et muni d'une **base**  $\mathcal{U} = (u_i)_{i=1,\dots,m}$  (resp d'une base  $\mathcal{V} = (v_j)_{j=1,\dots,n}$ ). Soit  $f \in \text{Hom}(E, F)$  une **application linéaire (homomorphisme)**, qui transforme tout vecteur  $u_i$  de  $E$  en un vecteur  $f(u_i)$  de  $F$ . Ce dernier vecteur se décompose (de façon unique) sur la base  $\mathcal{V}$  selon :

$$(1) \quad f(u_i) = \sum_{j=1}^n a_{ij} v_j .$$

On appelle **matrice** associée à  $f$  dans les bases  $\mathcal{U}$  et  $\mathcal{V}$  le « tableau »  $A_f$  de **format**  $(m,n)$ , constitué des éléments scalaires  $a_{ij} \in \mathbf{K}$ , et simplement noté  $A$ .

On note alors  $A = (a_{ij})_{i=1,\dots,m;j=1,\dots,n}$  ou simplement  $A = (a_{ij})_{ij}$ .

On note  $M_{mn}(\mathbf{K})$  l'ensemble (qui est un espace vectoriel) des matrices de format  $(m,n)$  sur  $\mathbf{K}$ .

Si  $m = n$ , on note  $M_n(\mathbf{K})$  l'ensemble des matrices « carrées » sur  $\mathbf{K}$ . Toute matrice carrée  $A \in M_n(\mathbf{K})$  peut être associée à un **endomorphisme**  $f \in \text{End}(E)$ .

Toute matrice « rectangulaire »  $B \in M_{mn}(\mathbf{K})$  peut être associée à une forme bilinéaire  $b \in \mathcal{B}(E \times F, \mathbf{K})$  (cf **forme multilinéaire**) et inversement. En effet, si  $x = \sum_{i=1}^m x_i u_i \in E$  et  $y = \sum_{j=1}^n y_j v_j \in F$ , on a :

$$(2) \quad b(x, y) = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n b(u_i, v_j) x_i y_j ,$$

et il suffit de définir  $B$  par ses termes  $b_{ij} = b(u_i, v_j) \in \mathbf{K}$ .

Inversement, si  $B \in M_{mn}(\mathbf{K})$  est donnée, alors l'application  $(x, y) \mapsto x' B y$  est une application bilinéaire.

(ii) Si  $\text{Dim } E = m$  et  $\text{Dim } F = 1$ , la  $(m,1)$ -matrice  $A \in M_{m1}(\mathbf{K})$  associée à la forme linéaire  $f$  sur  $E$  est appelée **matrice unicolonne**, ou **vecteur colonne**, et l'on peut identifier  $M_{m1}(\mathbf{K})$  avec  $E$ .

On note de façon identique la matrice unicolonne  $A$  et le vecteur  $A \in E$ . Autrement dit, si  $x \in E$  est un vecteur décomposé sur une base  $\mathcal{U}$  de  $E$  selon  $x = \sum_{i=1}^m x_i u_i$ , on note à l'aide du même symbole  $x$  le vecteur colonne :

$$(3) \quad (x_1 \parallel \dots \parallel x_m) \in M_{m1}(\mathbf{K}) \approx E,$$

où  $///$  dénote un « saut de ligne » et  $\approx$  une **identification** (ie **isomorphisme**) (cf schéma ci-dessous).

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \in M_{m1}(\mathbf{K}) \approx E$$

Pour simplifier la typographie, on écrit souvent  $x' = (x_1, \dots, x_m)$  ou  $x = (x_1, \dots, x_m)'$ , le symbole « prime » indiquant l'opération de **transposition matricielle**.

(iii) Plus généralement, une  $(m,n)$ -matrice  $A$  sur  $\mathbf{K}$  s'écrit aussi sous l'une des formes suivantes :

(a)  $[a_1, \dots, a_n]$  (à l'aide des vecteurs colonnes  $a_i$  qui la composent) ;

(b)  $(A_1 /// A_m)$  ou  $(A_1 ::: A_m)$  (à l'aide des vecteurs lignes  $A_i$  qui la composent), où  $///$  aussi bien que  $:::$  dénotent un « saut de ligne » (cf schéma ci-dessous).

$$A = \begin{bmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix} \in M_{mn}(\mathbf{K})$$

On note souvent  $a_{ij} = (A)_{ij}$  et  $A = (a_{ij})_{(i,j)}$ .

(iv) On étend parfois les notations même dans la situation où  $\mathbf{K}$  n'est pas un corps mais un **ensemble** quelconque  $\mathcal{G}$  : on note alors l'ensemble des matrices dont les termes sont à valeurs dans  $\mathcal{G}$  par le symbole  $M_{mn}(\mathcal{G})$ . Ceci est le cas lorsque  $\mathcal{G} = N_1 = \{0,1\}$ , ou  $\mathcal{G} = \mathbf{N}$ , ou  $\mathcal{G} = \mathbf{Z}$ , ou encore  $\mathcal{G} = \{-, +\}$ , etc.

De telles matrices sont plutôt appelées **tableaux**. En particulier, un **tableau statistique** consiste en l'association :

(a) d'un tableau, élément de  $M_{mn}(\mathcal{G})$  ;

(b) des listes d'**indices** en lignes  $N_m^* = \{1, \dots, m\}$  et en colonnes  $N_n^* = \{1, \dots, n\}$ . A chacune de ces listes est généralement associé un descripteur, ie une **variable qualitative** explicitant la signification de la liste : il s'agit souvent d'un **caractère statistique** ou d'un **codage**.