MODÈLE EXPONENTIEL (C7, G2)

(09 / 04 / 2020, © Monfort, Dicostat2005, 2005-2020)

Le modèle exponentiel est un modèle statistique paramétrique dont la famille des lois est exponentielle (cf famille exponentielle). De nombreuses structures statistiques usuelles sont de ce type.

- (i) Soit $(\Omega, \mathcal{F}, P_{\theta})_{\theta \in \Theta}$ un **modèle statistique** de base tq :
- (a) la famille $(P_{\theta})_{\theta \in \Theta}$ est une **famille de lois dominée** par une **mesure positive** σ -finie μ (cf **mesure** σ -finie) ;
 - (b) ⊕ est un **ouvert** convexe de **R**^Q (cf **partie convexe**);
- (c) il existe une **application mesurable** (ou **va**) $t: \Omega \mapsto \mathbf{R}^Q$ tq la fonction $\phi: \Theta \mapsto \mathbf{R}$ définie par :

(1)
$$e^{\varphi(\theta)} = \int e^{\langle \theta, t(\omega) \rangle} d\mu(\omega) = \int e^{\langle \theta, t \rangle} d\mu$$

soit finie sur Θ , avec $< \theta$, $t(\omega) > = \sum_{q=1}^{Q} \theta_q t_q(\omega)$ (produit scalaire euclidien dans \mathbf{R}^Q).

On dit que le modèle précédent est un modèle exponentiel (de base) ssi :

(2)
$$(dP_{\theta} / d\mu)(\omega) = \exp \{ < \theta, t(\omega) > - \phi(\theta) \}, \forall \theta \in \Theta,$$

ie ssi ses dérivées de NIKODYM-RADON (qui définissent sa densité ou sa fonction de vraisemblance) sont exponentielles.

On définit aussi un modèle exponentiel sous la forme voisine :

(3)
$$(dP_{\theta}/d\mu)(\omega) = c(\theta) \cdot h(\omega) \cdot exp \{\Sigma_{\alpha=1}^{Q} g_{\alpha}(\theta) t_{\alpha}(\omega)\},$$

dans laquelle les fonctions $h: \Omega \mapsto \mathbf{R}_+$ et $g_q: \Theta \mapsto \mathbf{R}$ ($\forall \ q \in \mathsf{N_Q}^*$) sont \mathscr{T} -mesurables (Θ peut, ici, être un ensemble quelconque), la fonction $c: \Theta \mapsto \mathbf{R}_+$ jouant un rôle de **normalisation**.

- (ii) On montre notamment que :
 - (a) un modèle exponentiel est un modèle régulier ;
- (b) sous la forme (2), la va t est un **estimateur sans biais** du **gradient** de ϕ , ie :
- (4) $E_{\theta} t = \text{Grad } \varphi(\theta), \forall \theta \in \Theta.$

(iii) La notion se définit de même pour un modèle image. Soit $\xi:\Omega\mapsto \mathbf{R}^K$ un **vecteur** aléatoire, μ^ξ la mesure image de μ par ξ (définie sur $\mathscr{B}(\mathbf{R}^K)$), $(\mathbf{R}^K,\mathscr{B}(\mathbf{R}^K),\,\mathsf{P}_{\theta}{}^\xi)_{\theta\in\Theta}$ le modèle image du précédent par θ , et $t:\mathbf{R}^K\mapsto\mathbf{R}^Q$ une application mesurable définissant une statistique T=t (ξ).

On dit que ce modèle est un modèle exponentiel image ssi :

$$(5) \qquad (dP_{\theta}^{\,\,\xi}\,/\,\,d\mu^{\xi})(x) \;=\; exp\;\{<\theta\;,\;t\;(x)>-\psi\;(\theta)\}, \qquad \forall\;(x,\,\theta)\in \boldsymbol{R}^{K}\;x\;\Theta,$$

où $\psi: \Theta \mapsto \mathbf{R}$ est une fonction finie sur Θ et tq :

(6)
$$\Psi(\theta) = \text{Log} \{ \int e^{\langle \theta, t(x) \rangle} d\mu^{\xi}(x) \}, \quad \forall \theta \in \Theta.$$

La forme (3) devient ici:

(7)
$$(dP_{\theta}^{\xi}/d\mu^{\xi})(x) = c(\theta) \cdot h(x) \cdot exp \{\Sigma_{q=1}^{Q} g_{q}(\theta) t_{q}(x)\}.$$

La notion s'applique ainsi à un modèle d'échantillonnage.

(iv) En pratique, on peut :

(a) changer de **mesure** μ (resp μ^{ξ}) selon la relation $\mu_{\#} = h$. μ (resp $\mu_{\#}^{\xi} = h$. μ^{ξ}), ce qui simplifie le formalisme :

(8)
$$dP_{\theta} / d\mu_{\#}(\omega) = c(\theta) \cdot e^{\langle g(\theta), t(\omega) \rangle}, \quad \forall (\omega, \theta) \in \Omega \times \Theta,$$

ou (resp):

$$(9) \qquad dP_{\boldsymbol{\theta}}^{\,\xi} \, / \, d\mu_{\#}^{\,\xi} \, (\boldsymbol{x}) \, = \, c \, (\boldsymbol{\theta}) \, e^{\, < \, g \, (\boldsymbol{\theta}) \, , \, t \, (\boldsymbol{x}) \, >}, \qquad \forall \, (\boldsymbol{x}, \, \boldsymbol{\theta}) \in \boldsymbol{R}^{K} \, \boldsymbol{x} \, \boldsymbol{\Theta} \, ;$$

(b) changer de paramètre en posant eg :

$$\tau_q = g_q(\theta), \forall q \in N_Q^*,$$

(10) et

$$\tau = (\tau_1, ..., \tau_O)'$$
.

Par suite, on obtient les formes :

$$(11) \quad (\mathsf{dP}_\theta \, / \, \mathsf{d}\mu_{\!\#})(\omega) \; = \; \gamma \; (\tau) \; . \; \mathsf{e}^{\; < \; \tau \; , \; \mathsf{t} \; (\omega) \; >}, \qquad \qquad \forall \; (\omega, \, \mathsf{t}) \in \Omega \; \mathsf{x} \; \mathbf{R}^\mathsf{Q},$$

et:

$$(12) \quad (dP_{\theta}{}^{\xi} \, / \, d\mu_{\#}{}^{\xi})(x) \; = \; \gamma \; (\tau) \; . \; e^{\; < \; \tau \; , \; t \; (x) \; >}, \qquad \; \forall \; (x, \; \tau) \in {\textbf R}^{K} \; x \; {\textbf R}^{Q}.$$

- (v) Sous des conditions générales, un modèle exponentiel admet :
- (a) une famille de probabilités totale $(P_{\tau}^T)_{\tau \in g(\Theta)}$ si T est une **statistique totale** (cf **totalité**) ;
 - (b) la statistique t elle-même comme **statistique exhaustive** du paramètre τ .