

NOYAU (A3-A5, A9, D1, N)

(27 / 04 / 2020, © Monfort, Dicostat2005, 2005-2020)

Le terme **noyau** peut comporter diverses acceptions.

(i) Soit E un **ensemble** quelconque et $\mathbf{K} = \mathbf{R}$ (resp $\mathbf{K} = \mathbf{C}$).

On appelle **noyau** sur E toute fonction $K : E^2 \mapsto \mathbf{K}$, aussi notée eg N ou H . Lorsque $\mathbf{K} = \mathbf{R}$ (resp $\mathbf{K} = \mathbf{C}$), on parle de **noyau réel** (resp **noyau complexe**).

On dit que K est un **noyau hermitien**, ou un **noyau symétrique**, ssi il possède la propriété de **symétrie hermitienne**, ie :

$$(1) \quad K(y, x) = \bar{K}(x, y), \quad \forall (x, y) \in E^2,$$

où \bar{z} dénote le nombre complexe conjugué de z .

On dit que K est un **noyau de type positif** ssi, pour toute fonction $f : E \mapsto \mathbf{K}$ à **support** fini, on a (cf aussi **noyau reproduisant**) :

$$(2) \quad \sum_x \sum_y f(x) \cdot K(x, y) \cdot \bar{f}(y) \geq 0.$$

(ii) En **calcul des probabilités**, E est généralement un **espace mesuré** (E, \mathcal{A}, μ) .

On appelle alors **noyau** sur E toute fonction $(\mathcal{A} \otimes \mathcal{A}, \mathcal{B}_{\mathbf{K}})$ -mesurable $K : E^2 \mapsto \mathbf{K}$, où $\mathcal{B}_{\mathbf{K}}$ désigne la **tribu borélienne** de \mathbf{K} (avec $\mathbf{K} = \mathbf{R}$ ou $\mathbf{K} = \mathbf{C}$).

(iii) La notion de noyau permet de définir de nombreuses **transformations intégrales**, linéaires ou non, dans $L_{\mathbf{K}}^2(E, \mathcal{A}, \mu)$. C'est le cas eg en analyse fonctionnelle ou en **analyse spectrale** des **opérateurs**.

Ainsi, si l'on considère un noyau $K \in \mathcal{L}_{\mathbf{K}}^2(E \times E, \mathcal{A} \otimes \mathcal{A}, \mu \otimes \mu)$, on dit que K est un **noyau de E.I. FREDHOLM**.

Par suite, si $f \in \mathcal{L}_{\mathbf{K}}^2(E, \mathcal{A}, \mu)$, la fonction g définie par :

$$(3) \quad g(y) = \int K(x, y) f(x) d\mu(x), \quad \forall y \in E,$$

est tq $g \in \mathcal{L}_{\mathbf{K}}^2(E, \mathcal{A}, \mu)$. De plus, l'application $u : f \mapsto g$ ainsi définie est un **endomorphisme** continu de $L_{\mathbf{K}}^2(E, \mathcal{A}, \mu)$. Toute équation de la forme :

$$(4) \quad u(f) - \lambda f = h,$$

dans laquelle $\lambda \in \mathbf{K}$ et $h \in \mathcal{L}_{\mathbf{K}^2}(E, \mathcal{A}, \mu)$ est donnée, s'appelle **équation intégrale (linéaire) de V. VOLTERRA** (cf **équation intégrale**). En pratique, on note souvent avec le même symbole (ie K) l'endomorphisme continu u et le noyau K .

(iv) En **Statistique**, la notion de noyau intervient dans le cadre de l'**estimation non paramétrique de la densité** (cf **estimateur de la densité, méthode du noyau**).

Plus généralement, soit \mathcal{P}^X une famille de **lp** P^X , $(\Gamma, \mathcal{B}_\Gamma)$ un espace de **caractéristiques** $\gamma = c(P^X) \in \Gamma$ et $T = t(X)$ un **estimateur** de γ . Si γ est **estimable**, ie si T est sans **biais** :

$$(5) \quad E T = \gamma,$$

on appelle **noyau** de γ (ou de T) l'application mesurable t elle-même. En général, si $\mathcal{X} = \mathcal{X}_0^N$ et $X = (X_1, \dots, X_N)$ (eg **N-échantillon**), l'**application mesurable** t est supposée symétrique. Sinon, on la remplace par un **noyau symétrique** t_σ , classiquement défini par :

$$(6) \quad t_\sigma(X) = (N!)^{-1} \sum_{\sigma \in \sigma_N} t(X_{\sigma(1)}, \dots, X_{\sigma(N)}).$$

(iv) Il existe encore deux autres notions courantes de noyau : cf **noyau d'une application linéaire** et **noyau stochastique**.