

PROBABILITÉ RÉGULIÈRE (A4, B1)

(25 / 11 / 2019, © Monfort, Dicostat2005, 2005-2019)

(i) Soit $(\mathcal{X}, \mathcal{O})$ un **espace localement compact** et $\mathcal{B} = \sigma(\mathcal{O})$ sa **tribu borélienne**.

On dit qu'une **mesure de probabilité** P définie sur \mathcal{B} est une **probabilité régulière** ssi :

$$(1) \quad P(B) = \inf_{B \subset U, U \in \mathcal{O}} P(U), \quad \forall B \in \mathcal{B}.$$

Si $\mathcal{K}(\mathcal{X})$ désigne l'ensemble des fonctions $f : \mathcal{X} \mapsto \bar{\mathbf{R}}$ continues et à **support compact**, on peut associer, à toute **mesure de RADON** positive μ sur \mathcal{X} , de masse totale $\sup_{f \in \mathcal{K}(\mathcal{X}), f \geq 0} \mu(f) = 1$, une mesure régulière unique P , définie sur l'**espace mesurable** $(\mathcal{X}, \mathcal{B})$ et vérifiant :

$$(2) \quad \int f dP = \mu(f), \quad \forall f \in \mathcal{K}(\mathcal{X})$$

(cf **application continue, support d'une fonction, partie compacte**).

Cette propriété explique que toute probabilité régulière P définie sur \mathcal{B} est aussi appelée (**mesure de) probabilité de RADON**.

(ii) Si $(\mathcal{X}, \mathcal{O})$ est un **espace métrisable** (eg $\mathcal{X} = \mathbf{R}^n$ ou $\mathcal{X} = \mathbf{C}^n$), toute probabilité sur \mathcal{B} est régulière. Ceci est vrai, en particulier, si $(\mathcal{X}, \mathcal{O})$ est un **espace métrique**.

Autrement dit, $\forall \varepsilon > 0$ et $\forall B \in \mathcal{B}$ (avec $\mathcal{B} = \sigma(\mathcal{O})$), il existe un fermé $F \in \mathcal{F}$ (avec $F = \{F \subset \mathcal{X} : F^c \in \mathcal{O}\}$) et un **ouvert** $U \in \mathcal{O}$ tq (cf aussi **mesure régulière**) :

$$(3) \quad F \subset B \subset U \Rightarrow P(U \setminus F) < \varepsilon.$$