

PROCESSUS CUMULATIF (E, N2)

(23 / 10 / 2019, © Monfort, Dicostat2005, 2005-2019)

(i) Soit $X = \{(\Omega, \mathcal{F}, P), (\mathcal{X}, \mathcal{B}), (X_t)_{t \in T}\}$ un **processus** tq :

(a) \mathcal{X} est un **groupe** additif (eg un **espace vectoriel**, généralement réel, tq $\mathcal{X} = \mathbf{R}^K$) ;

(b) X est en **temps** discret (eg $T = \mathbf{N}$).

On appelle **processus cumulatif**, ou **processus additif**, associé à X le processus $S = (S_N)_{N \in \mathbf{N}}$ obtenu à partir de X par **sommations successives**, ie tq :

$$(1) \quad S_N = \sum_{n=0}^N X_n, \quad \forall N \in \mathbf{N}.$$

(ii) L'étude des **suites** de v_n , le **théorème de la limite centrale** ou la **loi des grands nombres** utilisent souvent des suites cumulées de v_n .

Dans les applications (eg en **contrôle de réception** ou contrôle de qualité), la notion correspond notamment à celle de **somme cumulée** (en anglais : « cusum » ou cumulated sum) ou de **promenade aléatoire**.

(iii) Si X n'est pas en temps discret (eg s'il est en temps continu, avec eg $T = \mathbf{R}_+$), on peut étendre la définition de processus cumulatif avec le processus $S = (S_N)_{N \in \mathbf{R}_+}$ obtenu à partir de X selon :

$$(1)_a \quad S_N = \int_0^N X_t dt,$$

ou encore selon :

$$(1)_b \quad S_N = \int_0^N X_t dV(t)$$

si (T, V) est un **espace mesuré**, $\forall N \in \mathbf{R}_+$ (cf **intégrale stochastique**).