

STATISTIQUE ÉQUIVARIANTE (G1)

(01 / 09 / 2020, © Monfort, Dicostat2005, 2005-2020)

Une **statistique équivariante** est un exemple de **statistique invariante** par transformation affine (cf **application affine**).

(i) Soit $(\mathcal{X}_0, \mathcal{B}_0)$ un **groupe algébrique** additif (**groupe mesurable**), $(\mathcal{X}, \mathcal{B}) = (\mathcal{X}_0^N, \mathcal{B}_0^{\otimes N})$ l'espace puissance associé, et $s : \mathcal{X}_0^N \mapsto \mathcal{X}_0$ une **statistique**, ie ici une application $(\mathcal{B}, \mathcal{B}_0)$ -mesurable.

On dit que s est une **statistique équivariante** ssi :

$$(1) \quad s(X_1 + h, \dots, X_N + h) = s(X_1, \dots, X_N) + h, \quad \forall h \in \mathcal{X}_0.$$

On note eg $\mathcal{E}(\mathcal{X}_0)$, ou simplement \mathcal{E} , la classe des statistiques équivariantes.

En notant $X = (X_1, \dots, X_N)$ et $X + h e_N = (X_1 + h, \dots, X_N + h)$, on obtient :

$$(1)' \quad s(X + h e_N) = s(X) + h, \quad \forall h \in \mathcal{X}_0.$$

(ii) Plus généralement, si $\mathcal{X} = \mathbf{R}^N$ et si \mathcal{G} est le **groupe des transformations** affines sur \mathbf{R}^N , on dit que s est une **statistique équivariante** (ie invariante pour \mathcal{G}) ssi, pour tout $x \in \mathbf{R}^N$:

$$(1)'' \quad s(\gamma \cdot x + h) = \gamma \cdot s(x) + h, \quad \forall \gamma \in \mathbf{R} \text{ et } \forall h \in \mathbf{R}^N.$$

(iii) Toute statistique $s \in \mathcal{E}$ vérifie les propriétés suivantes :

(a) le remplacement de h par $-X_n$ dans (1) conduit à :

$$(2) \quad s(X) = X_n + t_n(X_1 - X_n, \dots, X_{n-1} - X_n, X_{n+1} - X_n, \dots, X_N - X_n), \quad \forall n = 1, \dots, N,$$

où l'on a posé :

$$(3) \quad \begin{aligned} D X_{\alpha n} &= X_\alpha - X_n, \quad \forall \alpha \in N_N^* \setminus \{n\}, \quad (\text{cf } \mathbf{différence finie}), \\ t_n(D_{1n}, \dots, D_{n-1,n}, D_{n+1,n}, \dots, D_{Nn}) &= s(D_{1n}, \dots, D_{n-1,n}, 0, D_{n+1,n}, \dots, D_{Nn}), \end{aligned}$$

avec $t_n : \mathcal{X}_0^{N-1} \mapsto \mathcal{X}_0$;

(b) si $\mathcal{X}_0 = \mathbf{R}$ et si $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_N)$ est une **suite** réelle finie sommant à l'unité ($\sum_{n=1}^N \lambda_n = 1$), la multiplication des équations (2) par λ_n et la sommation des équations obtenues sur n conduisent à la **forme générale** d'une statistique équivariante :

$$(4) \quad s(X) = \sum_{n=1}^N \lambda_n \cdot X_n + \sum_{n=1}^N t_n(D_n),$$

où t_n est l'application mesurable définie en (3) et $D_n = (D_{1n}, \dots, D_{n-1,n}, D_{n+1,n}, \dots, D_{Nn})$.

(iv) La notion intervient notamment en **théorie de l'estimation**, eg avec l'**estimateur de PITMAN** (cf **équivalence**, **risque de PITMAN**).